

# Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Università di Padova

3 Ottobre 2011



- 1 Introduzione
- 2 Struttura del modello
- 3 Misure coerenti
- 4 Analisi del problema
- 5 Qualche esempio numerico
- 6 Modello a tre periodi
- 7 Esempio numerico

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

**Francesco Castelli**

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico



- I titoli di Stato sono obbligazioni emesse periodicamente dal Ministero del Tesoro per ottenere liquidità necessaria per pagare, per esempio, pensione e stipendi.
- In Italia i più importanti titoli sono i BOT che possono durare dai 3 ai 12 mesi e i BTP che durano da 2 a 30 anni.
- I tassi di interesse dipendono per esempio dalle decisioni della BCE e dal rating dell'emittente: maggiore è il rischio di *default* (insolvenza) di uno Stato, maggiori devono essere i tassi di interesse che deve offrire per riuscire a vendere i suoi titoli

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico



- I titoli di Stato sono obbligazioni emesse periodicamente dal Ministero del Tesoro per ottenere liquidità necessaria per pagare, per esempio, pensione e stipendi.
- In Italia i più importanti titoli sono i BOT che possono durare dai 3 ai 12 mesi e i BTP che durano da 2 a 30 anni.
- I tassi di interesse dipendono per esempio dalle decisioni della BCE e dal rating dell'emittente: maggiore è il rischio di *default* (insolvenza) di uno Stato, maggiori devono essere i tassi di interesse che deve offrire per riuscire a vendere i suoi titoli

## Obiettivo del modello

Decidere l'emissione ottimale dei titoli di Stato in maniera da minimizzare il costo ad un certo tempo finale, cercando di limitare il rischio e supponendo che i tassi di interesse si evolvano in maniera aleatoria.

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico



- I titoli di Stato sono obbligazioni emesse periodicamente dal Ministero del Tesoro per ottenere liquidità necessaria per pagare, per esempio, pensione e stipendi.
- In Italia i più importanti titoli sono i BOT che possono durare dai 3 ai 12 mesi e i BTP che durano da 2 a 30 anni.
- I tassi di interesse dipendono per esempio dalle decisioni della BCE e dal rating dell'emittente: maggiore è il rischio di *default* (insolvenza) di uno Stato, maggiori devono essere i tassi di interesse che deve offrire per riuscire a vendere i suoi titoli

## Obiettivo del modello

Decidere l'emissione ottimale dei titoli di Stato in maniera da minimizzare il costo ad un certo tempo finale, cercando di limitare il rischio e supponendo che i tassi di interesse si evolvano in maniera aleatoria.

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico



- I titoli di Stato sono obbligazioni emesse periodicamente dal Ministero del Tesoro per ottenere liquidità necessaria per pagare, per esempio, pensione e stipendi.
- In Italia i più importanti titoli sono i BOT che possono durare dai 3 ai 12 mesi e i BTP che durano da 2 a 30 anni.
- I tassi di interesse dipendono per esempio dalle decisioni della BCE e dal rating dell'emittente: maggiore è il rischio di *default* (insolvenza) di uno Stato, maggiori devono essere i tassi di interesse che deve offrire per riuscire a vendere i suoi titoli

## Obiettivo del modello

Decidere l'emissione ottimale dei titoli di Stato in maniera da minimizzare il costo ad un certo tempo finale, cercando di limitare il rischio e supponendo che i tassi di interesse si evolvano in maniera aleatoria.

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico

- Spazio di probabilità finito  $(\Omega, \mathcal{A}, P)$

Insieme dei tempi:

$$I = \{ \{0, t_1, \dots, t_H\} \mid t_i = t_{i-1} + K, i \leq H, K > 0 \}.$$

$\{r_{t_i}\}_{t_i \in I}$  variabile aleatoria a valori in  $\mathbb{R}$

- Modelliamo questo spazio di probabilità con uno scenario ad albero non necessariamente ricombinante : al tempo 0 abbiamo il nodo *radice*  $\mathcal{N}_0$ .

ogni nodo  $n$  al tempo  $t_i$  avrà un unico padre  $\alpha(n) \in \mathcal{N}_{t_{i-1}}$  e un numero generico di figlio  $c(n) \in \mathcal{N}_{t_{i+1}}$ .

Filtrazione  $\mathcal{F}_{t_i}$  adattata alla partizione dei nodi  $\mathcal{N}_{t_i}$ .

- Probabilità ottenuta assegnando dei pesi  $p_n > 0$  ai nodi finali tali che  $\sum_{n \in \mathcal{N}_{t_H}} p_n = 1$  e ricorsivamente:

$$p_n = \sum_{m \in c(n)} p_m$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico

- Spazio di probabilità finito  $(\Omega, \mathcal{A}, P)$

Insieme dei tempi:

$$I = \{ \{0, t_1, \dots, t_H\} \mid t_i = t_{i-1} + K, i \leq H, K > 0 \}.$$

$\{r_{t_i}\}_{t_i \in I}$  variabile aleatoria a valori in  $\mathbb{R}$

- Modelliamo questo spazio di probabilità con uno scenario ad albero non necessariamente ricombinante : al tempo 0 abbiamo il nodo *radice*  $\mathcal{N}_0$ .

ogni nodo  $n$  al tempo  $t_i$  avrà un unico padre  $\alpha(n) \in \mathcal{N}_{t_{i-1}}$  e un numero generico di figlio  $c(n) \in \mathcal{N}_{t_{i+1}}$ .

Filtrazione  $\mathcal{F}_{t_i}$  adattata alla partizione dei nodi  $\mathcal{N}_{t_i}$ .

- Probabilità ottenuta assegnando dei pesi  $p_n > 0$  ai nodi finali tali che  $\sum_{n \in \mathcal{N}_{t_H}} p_n = 1$  e ricorsivamente:

$$p_n = \sum_{m \in c(n)} p_m$$



- Spazio di probabilità finito  $(\Omega, \mathcal{A}, P)$

Insieme dei tempi:

$$I = \{\{0, t_1, \dots, t_H\} \mid t_i = t_{i-1} + K, i \leq H, K > 0\}.$$

$\{r_{t_i}\}_{t_i \in I}$  variabile aleatoria a valori in  $\mathbb{R}$

- Modelliamo questo spazio di probabilità con uno scenario ad albero non necessariamente ricombinante : al tempo 0 abbiamo il nodo *radice*  $\mathcal{N}_0$ .

ogni nodo  $n$  al tempo  $t_i$  avrà un unico padre  $\alpha(n) \in \mathcal{N}_{t_{i-1}}$  e un numero generico di figlio  $c(n) \in \mathcal{N}_{t_{i+1}}$ .

Filtrazione  $\mathcal{F}_{t_i}$  adattata alla partizione dei nodi  $\mathcal{N}_{t_i}$ .

- Probabilità ottenuta assegnando dei pesi  $p_n > 0$  ai nodi finali tali che  $\sum_{n \in \mathcal{N}_{t_H}} p_n = 1$  e ricorsivamente:

$$p_n = \sum_{m \in c(n)} p_m$$

Nel nostro modello, ipotizziamo che i tassi di interesse *short* abbiano la seguente dinamica con  $r_{t_0} = r_0$ :

$$r_{t_{i+1}} = \begin{cases} r_{t_i} + \sigma\sqrt{K} & \text{con probabilità } q_{t_i} \\ r_{t_i} - \sigma\sqrt{K} & \text{con probabilità } 1 - q_{t_i} \end{cases}$$

dove  $\sigma > 0$  è un parametro arbitrario e  $q_{t_i}$  è la probabilità che i tassi salgano in  $t_i$ , probabilità fatta rispetto alla misura martingala  $Q$  che dipende dallo stato in cui siamo e che andremo a determinare.

- Definendo il *fattore di sconto*  $D(t_n, t_N) = \sum_{i=n}^{N-1} \exp(-Kr_{t_i})$  e con  $p(t_h, t_k)$  il prezzo di un T-bond che in  $t_h$  ci garantisce un unità monetaria in  $t_k$ , si ha:

### Teorema

$$p(t_h, t_k) = E^Q[D(t_h, t_k) | \mathcal{F}_{t_h}]$$

- ponendo  $h = 0, k = 2$  si ha che:

$$p(0, t_2) = E^Q[\exp(-K(r_0 + r_{t_1}))] = \exp(-2Kr_0)(\exp(-K\sigma\sqrt{K})q_{t_1} + \exp(K\sigma\sqrt{K})(1 - q_{t_1}))$$

Esplicitando  $q_{t_1}$  si ha:

$$q_{t_1} = \frac{\exp(K\sigma\sqrt{K})(\exp(K\sigma\sqrt{K}) - p(0, t_2) \exp(2Kr_0))}{\exp(2K\sigma\sqrt{K}) - 1}$$

- Definendo il *fattore di sconto*  $D(t_n, t_N) = \sum_{i=n}^{N-1} \exp(-Kr_{t_i})$  e con  $p(t_h, t_k)$  il prezzo di un T-bond che in  $t_h$  ci garantisce un unità monetaria in  $t_k$ , si ha:

## Teorema

$$p(t_h, t_k) = E^Q[D(t_h, t_k)|\mathcal{F}_{t_h}]$$

- ponendo  $h = 0, k = 2$  si ha che:

$$p(0, t_2) = E^Q[\exp(-K(r_0 + r_{t_1}))] = \exp(-2Kr_0)(\exp(-K\sigma\sqrt{K})q_{t_1} + \exp(K\sigma\sqrt{K})(1 - q_{t_1}))$$

Esplicitando  $q_{t_1}$  si ha:

$$q_{t_1} = \frac{\exp(K\sigma\sqrt{K})(\exp(K\sigma\sqrt{K}) - p(0, t_2) \exp(2Kr_0))}{\exp(2K\sigma\sqrt{K}) - 1}$$

- Definendo il *fattore di sconto*  $D(t_n, t_N) = \sum_{i=n}^{N-1} \exp(-Kr_{t_i})$  e con  $p(t_h, t_k)$  il prezzo di un T-bond che in  $t_h$  ci garantisce un unità monetaria in  $t_k$ , si ha:

## Teorema

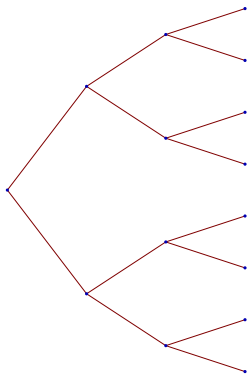
$$p(t_h, t_k) = E^Q[D(t_h, t_k) | \mathcal{F}_{t_h}]$$

- ponendo  $h = 0, k = 2$  si ha che:

$$p(0, t_2) = E^Q[\exp(-K(r_0 + r_{t_1}))] = \exp(-2Kr_0)(\exp(-K\sigma\sqrt{K})q_{t_1} + \exp(K\sigma\sqrt{K})(1 - q_{t_1}))$$

Esplicitando  $q_{t_1}$  si ha:

$$q_{t_1} = \frac{\exp(K\sigma\sqrt{K})(\exp(K\sigma\sqrt{K}) - p(0, t_2) \exp(2Kr_0))}{\exp(2K\sigma\sqrt{K}) - 1}$$



**Figura:** esempio di albero non ricombinante con la dinamica dei tassi che useremo nel modello

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

**Francesco Castelli**

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico



- Nella finanza moderna è diventato importante controllare il rischio che può derivare dagli investimenti, per prevenire perdite elevate. Una misura di rischio *coerente*  $\rho(z)$  con  $z$  che varia tra i possibili investimenti, deve godere di alcune proprietà matematiche:

- subadditività  $\rho(z_1 + z_2) \leq \rho(z_1) + \rho(z_2)$
- omogeneità  $\beta\rho(z_1) = \rho(\beta z_1) \quad \beta \in \mathbb{R}$
- monotonia  $\rho(z_1) < \rho(z_2)$  se  $z_1 < z_2$
- invarianza  $\rho(z_1 + \beta) = \rho(z_1) - \beta \quad \beta \in \mathbb{R}$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico



- Nella finanza moderna è diventato importante controllare il rischio che può derivare dagli investimenti, per prevenire perdite elevate. Una misura di rischio *coerente*  $\rho(z)$  con  $z$  che varia tra i possibili investimenti, deve godere di alcune proprietà matematiche:

- 1 subadditività  $\rho(z_1 + z_2) \leq \rho(z_1) + \rho(z_2)$
- 2 omogeneità  $\beta\rho(z_1) = \rho(\beta z_1) \quad \beta \in \mathbb{R}$
- 3 monotonia  $\rho(z_1) < \rho(z_2)$  se  $z_1 < z_2$
- 4 invarianza  $\rho(z_1 + \beta) = \rho(z_1) - \beta \quad \beta \in \mathbb{R}$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico





- Nella finanza moderna è diventato importante controllare il rischio che può derivare dagli investimenti, per prevenire perdite elevate. Una misura di rischio *coerente*  $\rho(z)$  con  $z$  che varia tra i possibili investimenti, deve godere di alcune proprietà matematiche:

- 1 subaddittività  $\rho(z_1 + z_2) \leq \rho(z_1) + \rho(z_2)$
- 2 omogeneità  $\beta\rho(z_1) = \rho(\beta z_1) \quad \beta \in \mathbb{R}$
- 3 monotonia  $\rho(z_1) < \rho(z_2)$  se  $z_1 < z_2$
- 4 invarianza  $\rho(z_1 + \beta) = \rho(z_1) - \beta \quad \beta \in \mathbb{R}$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico



- Nella finanza moderna è diventato importante controllare il rischio che può derivare dagli investimenti, per prevenire perdite elevate. Una misura di rischio *coerente*  $\rho(z)$  con  $z$  che varia tra i possibili investimenti, deve godere di alcune proprietà matematiche:

- 1 subadditività  $\rho(z_1 + z_2) \leq \rho(z_1) + \rho(z_2)$
- 2 omogeneità  $\beta\rho(z_1) = \rho(\beta z_1) \quad \beta \in \mathbb{R}$
- 3 monotonia  $\rho(z_1) < \rho(z_2)$  se  $z_1 < z_2$
- 4 invarianza  $\rho(z_1 + \beta) = \rho(z_1) - \beta \quad \beta \in \mathbb{R}$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico



- Nella finanza moderna è diventato importante controllare il rischio che può derivare dagli investimenti, per prevenire perdite elevate. Una misura di rischio *coerente*  $\rho(z)$  con  $z$  che varia tra i possibili investimenti, deve godere di alcune proprietà matematiche:

- 1 subadditività  $\rho(z_1 + z_2) \leq \rho(z_1) + \rho(z_2)$
- 2 omogeneità  $\beta\rho(z_1) = \rho(\beta z_1) \quad \beta \in \mathbb{R}$
- 3 monotonia  $\rho(z_1) < \rho(z_2)$  se  $z_1 < z_2$
- 4 invarianza  $\rho(z_1 + \beta) = \rho(z_1) - \beta \quad \beta \in \mathbb{R}$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico



- sia  $z = f(x, Y)$  la funzione perdita, con  $x \in X$  che rappresenta l'insieme delle possibili decisioni e  $Y$  una variabile aleatoria (nel nostro modello  $Y = \{r_{t_i}\}_{t_i \in I}$ ).
- Definendo la funzione da  $X \times \mathbb{R}$  a valori in  $\mathbb{R}$ :

$$F_\beta(x, t) = t + \frac{1}{1-\beta} E^P \{ [f(x, Y) - t]^+ \}$$

si ha che una misura di rischio importante in finanza è la seguente:

$$\text{CVaR}_\beta(z) = \min_{t \in \mathbb{R}} F_\beta(z, t)$$

con  $\beta \in (0, 1)$  è detto livello di confidenza del CVaR.

- Nel caso discreto, in cui  $Y$  può assumere solo valori  $y_1, \dots, y_n$  con probabilità  $p_1, \dots, p_n$  allora:

$$\text{CVaR}_\beta(z) = \min_{t \in \mathbb{R}} t + \frac{1}{1-\beta} \sum_j [f(z, y_j) - t]^+ p_j$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico



- sia  $z = f(x, Y)$  la funzione perdita, con  $x \in X$  che rappresenta l'insieme delle possibili decisioni e  $Y$  una variabile aleatoria (nel nostro modello  $Y = \{r_{t_i}\}_{t_i \in I}$ ).
- Definendo la funzione da  $X \times \mathbb{R}$  a valori in  $\mathbb{R}$ :

$$F_\beta(x, t) = t + \frac{1}{1 - \beta} E^P \{ [f(x, Y) - t]^+ \}$$

si ha che una misura di rischio importante in finanza è la seguente:

$$\text{CVaR}_\beta(z) = \min_{t \in \mathbb{R}} F_\beta(z, t)$$

con  $\beta \in (0, 1)$  è detto livello di confidenza del CVaR.

- Nel caso discreto, in cui  $Y$  può assumere solo valori  $y_1, \dots, y_n$  con probabilità  $p_1, \dots, p_n$  allora:

$$\text{CVaR}_\beta(z) = \min_{t \in \mathbb{R}} t + \frac{1}{1 - \beta} \sum_j [f(z, y_j) - t]^+ p_j$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico



- sia  $z = f(x, Y)$  la funzione perdita, con  $x \in X$  che rappresenta l'insieme delle possibili decisioni e  $Y$  una variabile aleatoria (nel nostro modello  $Y = \{r_{t_i}\}_{t_i \in I}$ ).
- Definendo la funzione da  $X \times \mathbb{R}$  a valori in  $\mathbb{R}$ :

$$F_\beta(x, t) = t + \frac{1}{1-\beta} E^P \{ [f(x, Y) - t]^+ \}$$

si ha che una misura di rischio importante in finanza è la seguente:

$$\text{CVaR}_\beta(z) = \min_{t \in \mathbb{R}} F_\beta(z, t)$$

con  $\beta \in (0, 1)$  è detto livello di confidenza del CVaR.

- Nel caso discreto, in cui  $Y$  può assumere solo valori  $y_1, \dots, y_n$  con probabilità  $p_1, \dots, p_n$  allora:

$$\text{CVaR}_\beta(z) = \min_{t \in \mathbb{R}} t + \frac{1}{1-\beta} \sum_j [f(z, y_j) - t]^+ p_j$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico

- La funzione perdita che andremo a limitare con il CVaR è la seguente:

$$z_n = C_n - E^P[C] \quad n \in \mathcal{N}_{t_H}$$

La funzione che decidiamo di minimizzare è il valor medio dei costi finali usando una probabilità uniforme , ovvero:

$$E^P[C] = \frac{\sum_{n \in \mathcal{N}_{t_H}} C_n}{|\mathcal{N}_{t_H}|}$$

# Analisi del modello nel caso generale



- Lo Stato al tempo  $t_0$ , per coprirsi da un debito precedente quantificato con  $K_0$  può emettere  $j$  titoli: BOT a scadenza in  $t_1$  e BTP a scadenza in  $t_2, \dots, t_j$  che prevedono pagamento di cedola ad ogni istante.
- Vettore delle uscite dello Stato al tempo  $t_n$  del  $j$ -esimo titolo è:  
$$d_{t_n, t_m}^j = \mathbf{1}_{A(n)}(j) \frac{1}{D(t_n, t_m)} + c_{t_m}^j \mathbf{1}_{B(n)}(j)$$

$A(n)$  = BOT che scadono al tempo  $t_n$ ;  
 $B(n)$  = BTP con pagamento di cedola al tempo  $t_n$ ;  
 $c_{t_m}^j$  = cedola per il BTP emesso alla pari a scadenza in  $t_m$
- Il valore della cedola per un titolo emesso in  $t_n$  e a scadenza in  $t_m$  è determinato dalla seguente espressione:

$$c_{t_n}(t_m) = \frac{1 - p(t_n, t_m)}{K(\sum_{j=n+1}^m p(t_n, t_j))}$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico





- Lo Stato al tempo  $t_0$ , per coprirsi da un debito precedente quantificato con  $K_0$  può emettere  $j$  titoli: BOT a scadenza in  $t_1$  e BTP a scadenza in  $t_2, \dots, t_j$  che prevedono pagamento di cedola ad ogni istante.
- Vettore delle uscite dello Stato al tempo  $t_n$  del  $j$ -esimo titolo è:  $d_{t_n, t_m}^j = \mathbf{1}_{A(n)}(j) \frac{1}{D(t_n, t_m)} + c_{t_m}^j \mathbf{1}_{B(n)}(j)$   
 $A(n)$  = BOT che scadono al tempo  $t_n$ ;  
 $B(n)$  = BTP con pagamento di cedola al tempo  $t_n$ ;  
 $c_{t_m}^j$  = cedola per il BTP emesso alla pari a scadenza in  $t_m$
- Il valore della cedola per un titolo emesso in  $t_n$  e a scadenza in  $t_m$  è determinato dalla seguente espressione:

$$c_{t_n}(t_m) = \frac{1 - p(t_n, t_m)}{K(\sum_{j=n+1}^m p(t_n, t_j))}$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico



- Lo Stato al tempo  $t_0$ , per coprirsi da un debito precedente quantificato con  $K_0$  può emettere  $j$  titoli: BOT a scadenza in  $t_1$  e BTP a scadenza in  $t_2, \dots, t_j$  che prevedono pagamento di cedola ad ogni istante.
- Vettore delle uscite dello Stato al tempo  $t_n$  del  $j$ -esimo titolo è:  
$$d_{t_n, t_m}^j = \mathbf{1}_{A(n)}(j) \frac{1}{D(t_n, t_m)} + c_{t_m}^j \mathbf{1}_{B(n)}(j)$$

$A(n)$  = BOT che scadono al tempo  $t_n$ ;  
 $B(n)$  = BTP con pagamento di cedola al tempo  $t_n$ ;  
 $c_{t_m}^j$  = cedola per il BTP emesso alla pari a scadenza in  $t_m$
- Il valore della cedola per un titolo emesso in  $t_n$  e a scadenza in  $t_m$  è determinato dalla seguente espressione:

$$c_{t_n}(t_m) = \frac{1 - p(t_n, t_m)}{K(\sum_{j=n+1}^m p(t_n, t_j))}$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico

## Modello a due periodi: $j = 2$

Lo Stato emette BOT a scadenza in  $t_1$  e BTP a scadenza in  $t_2$  con pagamento di cedola al tempo  $t_1$ . Per coprirsi da questi pagamenti, in  $t_1$  emette ulteriori BOT a scadenza in  $t_2$ . Sia  $u^1$  il numero di BOT emessi,  $u^2$  numero di BTP emessi ( $u^1 + u^2 = K_0$ ). Si ha che:



$$d_{u,0}^1 = d_{d,0}^1 = \exp(Kr_0), \quad d_{u,0}^2 = d_{d,0}^2 = c_0(t_2)$$

- Dunque i BOT emessi al tempo  $t_1$  sono:

$$u^3 = \exp(Kr_0)u^1 + c_0(t_2)u^2$$

- I costi totali in  $t_2$  sono due e dipendono se il mercato tra  $[t_1, t_2]$  è salito o sceso.

$$C_{uu} = \exp(K(2r_0 + \sigma\sqrt{K}))u^1 + (\exp(K(r_0 + \sigma\sqrt{K}))c_0(t_2) + 1 + c_0(t_2))u^2$$

$$C_{dd} = \exp(K(2r_0 - \sigma\sqrt{K}))u^1 + (\exp(K(r_0 - \sigma\sqrt{K}))c_0(t_2) + 1 + c_0(t_2))u^2$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico

## Modello a due periodi: $j = 2$

Lo Stato emette BOT a scadenza in  $t_1$  e BTP a scadenza in  $t_2$  con pagamento di cedola al tempo  $t_1$ . Per coprirsi da questi pagamenti, in  $t_1$  emette ulteriori BOT a scadenza in  $t_2$ . Sia  $u^1$  il numero di BOT emessi,  $u^2$  numero di BTP emessi ( $u^1 + u^2 = K_0$ ). Si ha che:



$$d_{u,0}^1 = d_{d,0}^1 = \exp(Kr_0), \quad d_{u,0}^2 = d_{d,0}^2 = c_0(t_2)$$

- Dunque i BOT emessi al tempo  $t_1$  sono:

$$u^3 = \exp(Kr_0)u^1 + c_0(t_2)u^2$$

- I costi totali in  $t_2$  sono due e dipendono se il mercato tra  $[t_1, t_2]$  è salito o sceso.

$$C_{uu} = \exp(K(2r_0 + \sigma\sqrt{K}))u^1 + (\exp(K(r_0 + \sigma\sqrt{K}))c_0(t_2) + 1 + c_0(t_2))u^2$$

$$C_{dd} = \exp(K(2r_0 - \sigma\sqrt{K}))u^1 + (\exp(K(r_0 - \sigma\sqrt{K}))c_0(t_2) + 1 + c_0(t_2))u^2$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico

## Modello a due periodi: $j = 2$

Lo Stato emette BOT a scadenza in  $t_1$  e BTP a scadenza in  $t_2$  con pagamento di cedola al tempo  $t_1$ . Per coprirsi da questi pagamenti, in  $t_1$  emette ulteriori BOT a scadenza in  $t_2$ . Sia  $u^1$  il numero di BOT emessi,  $u^2$  numero di BTP emessi ( $u^1 + u^2 = K_0$ ). Si ha che:



$$d_{u,0}^1 = d_{d,0}^1 = \exp(Kr_0), \quad d_{u,0}^2 = d_{d,0}^2 = c_0(t_2)$$

- Dunque i BOT emessi al tempo  $t_1$  sono:

$$u^3 = \exp(Kr_0)u^1 + c_0(t_2)u^2$$

- I costi totali in  $t_2$  sono due e dipendono se il mercato tra  $[t_1, t_2]$  è salito o sceso.

$$C_{uu} = \exp(K(2r_0 + \sigma\sqrt{K}))u^1 + (\exp(K(r_0 + \sigma\sqrt{K}))c_0(t_2) + 1 + c_0(t_2))u^2$$

$$C_{dd} = \exp(K(2r_0 - \sigma\sqrt{K}))u^1 + (\exp(K(r_0 - \sigma\sqrt{K}))c_0(t_2) + 1 + c_0(t_2))u^2$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico

# Soluzione a due periodi



$p(0, t_2)$  verrà scambiato con questi vincoli:

$$\exp(K(-2r_0 - \sigma\sqrt{K})) < p(0, t_2) < \exp(K(-2r_0 + \sigma\sqrt{K})).$$

i) Emissione ottimale  $u^1 = 0, u^2 = K_0$  se

$$p(0, t_2) > \frac{(1 - K) \exp(K(r_0 - \sigma\sqrt{K})) + 1 + K \exp(-Kr_0)}{\exp(K(r_0 - \sigma\sqrt{K}))(1 + K \exp(Kr_0)) + 1 - K}$$

ii) Emissione ottimale  $u^1 = K_0, u^2 = 0$  se:

$$p(0, t_2) < \frac{(1 - K) \exp(K(r_0 + \sigma\sqrt{K})) + 1 + K \exp(-Kr_0)}{\exp(K(r_0 + \sigma\sqrt{K}))(1 + K \exp(Kr_0)) + 1 - K}$$

iii) Se non valgono le precedenti, allora l'emissione ottimale è data dal rischio  $\rho$  che decidiamo di correre. Il vincolo è:

$$u^2 = \frac{\frac{2\beta\rho \exp(K(-r_0 + \sigma\sqrt{K}))}{(1-\beta)(\exp(2K\sigma\sqrt{K})-1)} - K_0 \exp(Kr_0)}{c_0^2 - \exp(Kr_0)}, \quad u^1 = K_0 - u^2$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico

Supponiamo di avere i seguenti dati numerici:

$$K = 1; r_0 = 0.03; \quad \sigma = 0.01; \quad K_0 = 100;$$

Sostituendo i dati numerici abbiamo:

$$0.932394 < p(0, t_2) < 0.951229$$

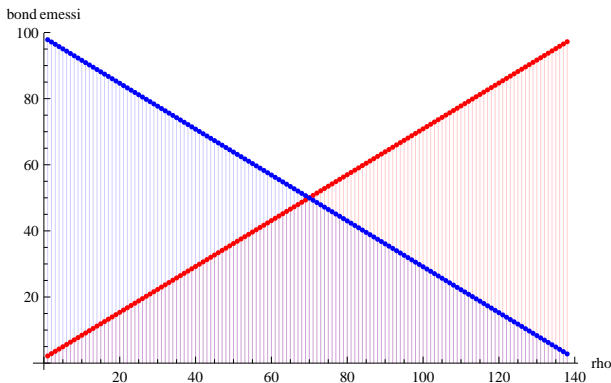
La *i*) e la *ii*) del teorema sono rispettivamente:

$$p(0, t_2) > 0.951229$$

$$p(0, t_2) < 0.932394$$

nessuna delle due può essere soddisfatta: non esiste un valore di  $p(0, t_2)$  accettabile per cui convenga emettere solo BOT o BTP. Il vincolo sull'indice di rischio diventa:

$$u^2 = 98.6514 - 468.586\rho$$



**Figura:** Grafico delle emissioni ottimali che minimizza il costo medio all'aumentare dell'indice di rischio sull'asse  $x$  (varia da 0.3 a 15 a passi di 0.1) con  $p(0, t_2) = 0.955$



## Modello a tre periodi

Lo Stato emette in  $t_0$  BOT a scadenza in  $t_1$  e BTP a scadenza in  $t_2$  e  $t_3$  per coprire un debito creato precedentemente.

In  $t_1$  emette BOT a scadenza in  $t_2$  e BTP a scadenza in  $t_3$ .

In  $t_2$  emette BOT a scadenza in  $t_3$ .

$u^1$ =BOT emesso in  $t_0$ ;  $u^2$ =BTP in  $t_0$  a scadenza in  $t_2$

$u^3$ =BTP in  $t_0$  a scadenza in  $t_3$

$u^4$ =BOT emesso in  $t_1$  se  $r_{t_1} = r_u$ ;  $u^5$  BTP emesso in  $t_1$  se

$r_{t_1} = r_u$

$u^7$ =BOT emesso in  $t_1$  se  $r_{t_1} = r_d$ ,  $u^8$  BTP emesso in  $t_1$  se

$r_{t_1} = r_d$

Cedole:

$$c_0(t_2) = \frac{1 - p(0, t_2)}{K(\exp(-Kr_0) + p(0, t_2))}$$

$$c_0(t_3) = \frac{1 - p(0, t_3)}{K(\exp(-Kr_0) + p(0, t_2) + p(0, t_3))}$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico

La cedola per i BTP emessi in  $t_1$  e a scadenza in  $t_3$  dipende se tra  $[t_0, t_1]$  i tassi sono saliti oppure scesi. Si ha che:

$$c_u(t_3) = \frac{1 - p^u(t_1, t_3)}{K(\exp(-K(r_0 + \sigma\sqrt{K})) + p^u(t_1, t_3))}$$

$$c_d(t_3) = \frac{1 - p^d(t_1, t_3)}{K(\exp(-K(r_0 - \sigma\sqrt{K})) + p^d(t_1, t_3))}$$

Abbiamo che:

$$p^u(t_1, t_3) = E^Q[D(t_1, t_3)|r_{t_1} = r_u]$$

$$p^d(t_1, t_3) = E^Q[D(t_1, t_3)|r_{t_1} = r_d]$$

I quali devono soddisfare alle seguenti condizioni:

$$\exp(K(-3r_0 - 3\sigma\sqrt{K})) < p^u(t_1, t_3) < \exp(K(-3r_0 - \sigma\sqrt{K}))$$

$$\exp(K(-3r_0 + \sigma\sqrt{K})) < p^d(t_1, t_3) < \exp(K(-3r_0 + 3\sigma\sqrt{K}))$$

Al tempo  $t_1$  le spese dello Stato sono date del BOT scaduto e dal pagamento delle cedole. Questa spesa è la stessa in tutti gli scenari perchè non dipende dall'andamento dei tassi.

$$d_{u,0}^1 = \exp(Kr_0) = d_{d,0}^1 \quad d_{u,0}^2 = c_0(t_2) = d_{d,0}^2$$

$$d_{u,0}^3 = c_0(t_3) = d_{d,0}^3$$

$$u^4 + u^5 = u^7 + u^8 = \exp(Kr_0)u^1 + c_0(t_2)u^2 + c_0(t_3)u^3$$

Al tempo  $t_2$  scade  $u^2$  e  $u^4$  oppure  $u^7$ . Detto  $u^6$  il BOT emesso in  $t_2$  se  $r_{t_1} = r_u$  e  $u^9$  il BOT emesso se  $r_{t_1} = r_d$  si ha:

$$u^6 = \exp(K(r_0 + \sigma\sqrt{K}))u^4 + c_u(t_3)u^5 + (1 + c_0(t_2))u^2 + c_0(t_3)u^3$$

$$u^9 = \exp(K(r_0 - \sigma\sqrt{K}))u^7 + c_d(t_3)u^8 + (1 + c_0(t_2))u^2 + c_0(t_3)u^3$$

In  $t_3$  scadono il BOT emesso in  $t_2$  e i BTP emessi in  $t_1$  e in  $t_0$   
Abbiamo in definitiva 4 possibili scenari e dunque costi:

$$C_{uuu} = (1 + c_0^2) \exp(K(r_0 + 2\sigma\sqrt{K}))u^2 + \\ \exp(K(r_0 + 2\sigma\sqrt{K}))c_0(t_3) + 1 + c_0(t_3))u^3 + (\exp(K(2r_0 + 3\sigma\sqrt{K}))u^4 + \\ (\exp(K(r_0 + 2\sigma\sqrt{K}))c_u(t_3) + 1 + c_u(t_3))u^5);$$

$$C_{udu} = (1 + c_0(t_2)) \exp(Kr_0)u^2 + (\exp(Kr_0)c_0(t_3) + 1 + c_0(t_3))u^3 \\ (\exp(K(2r_0 + \sigma\sqrt{K}))u^4 + (\exp(Kr_0)c_u(t_3) + 1 + c_u(t_3))u^5);$$

$$C_{duu} = (1 + c_0(t_2)) \exp(Kr_0)u^2 + (\exp(Kr_0)c_0(t_3) + 1 + c_0(t_3))u^3 \\ (\exp(K(2r_0 - \sigma\sqrt{K}))u^7 + (\exp(Kr_0)c_d(t_3) + 1 + c_d(t_3))u^8);$$

$$C_{ddu} = (1 + c_0(t_2)) \exp(K(r_0 - 2\sigma\sqrt{K}))u^2 + \\ (\exp(K(r_0 - 2\sigma\sqrt{K}))c_0(t_3) + 1 + c_0(t_3))u^3 + (\exp(K(2r_0 - 3\sigma\sqrt{K}))u^8 \\ + (\exp(K(r_0 - 2\sigma\sqrt{K}))c_d(t_3) + 1 + c_d(t_3))u^8);$$

## Emissioni ottimali in $t_1$ nel caso $r_{t_1} = r_u$

- *i)* Emissione  $u^5 = \exp(Kr_0)u^1 + c_0(t_2)u^2 + c_0(t_3)u^3, u^4 = 0$   
se

$$p^u(t_1, t_3) > \frac{(1 - K) \exp(Kr_0) + 1 + K \exp(-K(r_0 + \sigma\sqrt{K}))}{1 - K + \exp(Kr_0)(1 + K \exp(K(r_0 + \sigma\sqrt{K}))}$$

- *ii)* Emissione  $u^5 = 0, u^4 = \exp(Kr_0)u^1 + c_0(t_2)u^2 + c_0(t_3)u^3$   
se  $p^u(t_1, t_3) <$

$$\frac{(1 - K) \exp(K(r_0 + 2\sigma\sqrt{K})) + 1 + K \exp(-K(r_0 + \sigma\sqrt{K}))}{1 - K + \exp(K(r_0 + 2\sigma\sqrt{K}))}(1 + K \exp(K(r_0 + \sigma\sqrt{K})))$$

- *iii)* Nel caso non dovessero valere *i), ii)*, vincolo  $CVaR_\beta$ :

$$t + \frac{\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 + \lambda_4}{2(1 - \beta)} < \rho$$

$$C_{uuu} - E[C] - t < \lambda_1, \lambda_1 > 0; \quad C_{udu} - E[C] - t < \lambda_2, \lambda_2 > 0;$$

$$C_{duu} - E[C] - t < \lambda_3, \lambda_3 > 0; \quad C_{ddu} - E[C] - t < \lambda_4, \lambda_4 > 0;$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico

## Emissioni ottimali in $t_1$ nel caso $r_{t_1} = r_u$

- i) Emissione  $u^5 = \exp(Kr_0)u^1 + c_0(t_2)u^2 + c_0(t_3)u^3, u^4 = 0$   
se

$$p^u(t_1, t_3) > \frac{(1 - K) \exp(Kr_0) + 1 + K \exp(-K(r_0 + \sigma\sqrt{K}))}{1 - K + \exp(Kr_0)(1 + K \exp(K(r_0 + \sigma\sqrt{K}))}$$

- ii) Emissione  $u^5 = 0, u^4 = \exp(Kr_0)u^1 + c_0(t_2)u^2 + c_0(t_3)u^3$   
se  $p^u(t_1, t_3) <$

$$\frac{(1 - K) \exp(K(r_0 + 2\sigma\sqrt{K})) + 1 + K \exp(-K(r_0 + \sigma\sqrt{K}))}{1 - K + \exp(K(r_0 + 2\sigma\sqrt{K}))}(1 + K \exp(K(r_0 + \sigma\sqrt{K}))$$

- iii) Nel caso non dovessero valere i), ii), vincolo  $CVaR_\beta$ :

$$t + \frac{\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 + \lambda_4}{2(1 - \beta)} < \rho$$

$$C_{uuu} - E[C] - t < \lambda_1, \lambda_1 > 0; \quad C_{udu} - E[C] - t < \lambda_2, \lambda_2 > 0;$$

$$C_{duu} - E[C] - t < \lambda_3, \lambda_3 > 0; \quad C_{ddu} - E[C] - t < \lambda_4, \lambda_4 > 0;$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico

## Emissioni ottimali in $t_1$ nel caso $r_{t_1} = r_u$

- *i)* Emissione  $u^5 = \exp(Kr_0)u^1 + c_0(t_2)u^2 + c_0(t_3)u^3, u^4 = 0$   
se

$$p^u(t_1, t_3) > \frac{(1 - K) \exp(Kr_0) + 1 + K \exp(-K(r_0 + \sigma\sqrt{K}))}{1 - K + \exp(Kr_0)(1 + K \exp(K(r_0 + \sigma\sqrt{K}))}$$

- *ii)* Emissione  $u^5 = 0, u^4 = \exp(Kr_0)u^1 + c_0(t_2)u^2 + c_0(t_3)u^3$   
se  $p^u(t_1, t_3) <$

$$\frac{(1 - K) \exp(K(r_0 + 2\sigma\sqrt{K})) + 1 + K \exp(-K(r_0 + \sigma\sqrt{K}))}{1 - K + \exp(K(r_0 + 2\sigma\sqrt{K}))(1 + K \exp(K(r_0 + \sigma\sqrt{K}))}$$

- *iii)* Nel caso non dovessero valere *i), ii)*, vincolo  $CVaR_\beta$ :

$$t + \frac{\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 + \lambda_4}{2(1 - \beta)} < \rho$$

$$C_{uuu} - E[C] - t < \lambda_1, \lambda_1 > 0; \quad C_{udu} - E[C] - t < \lambda_2, \lambda_2 > 0;$$

$$C_{duu} - E[C] - t < \lambda_3, \lambda_3 > 0; \quad C_{ddu} - E[C] - t < \lambda_4, \lambda_4 > 0;$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico

## Emissioni ottimali in $t_1$ nel caso $r_{t_1} = r_d$

- $i)$  Emissione ottimale  $u^8 = \exp(Kr_0)u^1 + c_0(t_2)u^2 + c_0(t_3)u^3$   
 $u^7 = 0$  se  $p^d(t_1, t_3) >$

$$\frac{(1 - K) \exp(K(r_0 - 2\sigma\sqrt{K})) + 1 + K \exp(-K(r_0 - \sigma\sqrt{K}))}{1 - K + \exp(K(r_0 - 2\sigma\sqrt{K}))(1 + K \exp(K(r_0 - \sigma\sqrt{K})))}$$

- $ii)$  Emissione ottimale data da  $u^8 = 0$   
 $u^7 = \exp(Kr_0)u^1 + c_0(t_2)u^2 + c_0(t_3)u^3$  se:

$$p^d(t_1, t_3) < \frac{(1 - K) \exp(Kr_0) + 1 + K \exp(-K(r_0 - \sigma\sqrt{K}))}{1 - K + \exp(Kr_0)(1 + K \exp(K(r_0 - \sigma\sqrt{K})))}$$

- $iii)$  Nel caso non dovessero valere  $i), ii)$ , vincolo  $CVaR_\beta$ :

$$t + \frac{\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 + \lambda_4}{2(1 - \beta)} < \rho$$

$$C_{uuu} - E[C] - t < \lambda_1, \lambda_1 > 0; \quad C_{udu} - E[C] - t < \lambda_2, \lambda_2 > 0;$$

$$C_{duu} - E[C] - t < \lambda_3, \lambda_3 > 0; \quad C_{ddu} - E[C] - t < \lambda_4, \lambda_4 > 0;$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico



## Emissioni ottimali in $t_1$ nel caso $r_{t_1} = r_d$

- $i)$  Emissione ottimale  $u^8 = \exp(Kr_0)u^1 + c_0(t_2)u^2 + c_0(t_3)u^3$   
 $u^7 = 0$  se  $p^d(t_1, t_3) >$

$$\frac{(1 - K) \exp(K(r_0 - 2\sigma\sqrt{K})) + 1 + K \exp(-K(r_0 - \sigma\sqrt{K}))}{1 - K + \exp(K(r_0 - 2\sigma\sqrt{K}))(1 + K \exp(K(r_0 - \sigma\sqrt{K})))}$$

- $ii)$  Emissione ottimale data da  $u^8 = 0$   
 $u^7 = \exp(Kr_0)u^1 + c_0(t_2)u^2 + c_0(t_3)u^3$  se:

$$p^d(t_1, t_3) < \frac{(1 - K) \exp(Kr_0) + 1 + K \exp(-K(r_0 - \sigma\sqrt{K}))}{1 - K + \exp(Kr_0)(1 + K \exp(K(r_0 - \sigma\sqrt{K})))}$$

- $iii)$  Nel caso non dovessero valere  $i), ii)$ , vincolo  $CVaR_\beta$ :

$$t + \frac{\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 + \lambda_4}{2(1 - \beta)} < \rho$$

$$C_{uuu} - E[C] - t < \lambda_1, \lambda_1 > 0; \quad C_{udu} - E[C] - t < \lambda_2, \lambda_2 > 0;$$

$$C_{duu} - E[C] - t < \lambda_3, \lambda_3 > 0; \quad C_{ddu} - E[C] - t < \lambda_4, \lambda_4 > 0;$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico

## Emissioni ottimali in $t_1$ nel caso $r_{t_1} = r_d$

- $i)$  Emissione ottimale  $u^8 = \exp(Kr_0)u^1 + c_0(t_2)u^2 + c_0(t_3)u^3$   
 $u^7 = 0$  se  $p^d(t_1, t_3) >$

$$\frac{(1 - K) \exp(K(r_0 - 2\sigma\sqrt{K})) + 1 + K \exp(-K(r_0 - \sigma\sqrt{K}))}{1 - K + \exp(K(r_0 - 2\sigma\sqrt{K}))(1 + K \exp(K(r_0 - \sigma\sqrt{K})))}$$

- $ii)$  Emissione ottimale data da  $u^8 = 0$   
 $u^7 = \exp(Kr_0)u^1 + c_0(t_2)u^2 + c_0(t_3)u^3$  se:

$$p^d(t_1, t_3) < \frac{(1 - K) \exp(Kr_0) + 1 + K \exp(-K(r_0 - \sigma\sqrt{K}))}{1 - K + \exp(Kr_0)(1 + K \exp(K(r_0 - \sigma\sqrt{K})))}$$

- $iii)$  Nel caso non dovessero valere  $i), ii)$ , vincolo  $CVaR_\beta$ :

$$t + \frac{\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 + \lambda_4}{2(1 - \beta)} < \rho$$

$$C_{uuu} - E[C] - t < \lambda_1, \lambda_1 > 0; \quad C_{udu} - E[C] - t < \lambda_2, \lambda_2 > 0;$$

$$C_{duu} - E[C] - t < \lambda_3, \lambda_3 > 0; \quad C_{ddu} - E[C] - t < \lambda_4, \lambda_4 > 0;$$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico

## Esempio numerico



$r_0 = 0.05$ ;  $\sigma = 0.02$ ;  $K = 1$ ;  $K_0 = 100$

$p(0, t_2) = 0.9078$ . Con questi dati, esplicitando  $p(0, t_3)$  si ha che:

$$0.858449 < p(0, t_3) < 0.870176$$

Le *i*) dei teoremi precedenti (caso  $r_{t_1} = r_u$  e  $r_{t_1} = r_d$ ) sono rispettivamente soddisfatte se:

$$p(0, t_3) > 0.870176 \quad p(0, t_3) > 0.894904$$

Che non possono essere soddisfatte.

Le *ii*) dei teoremi precedenti (caso  $r_{t_1} = r_u$  e  $r_{t_1} = r_d$ ) sono soddisfatte se:

$$p(0, t_3) < 0.837844 \quad p(0, t_3) < 0.858449$$

Che non vengono soddisfatte. Quindi valgono le *iii*) dei teoremi. Supponiamo  $p(0, t_3) = 0.86$  e facciamo variare l'indice di rischio  $\rho$  tra 0.35 e 5 a passi di 0.01.

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

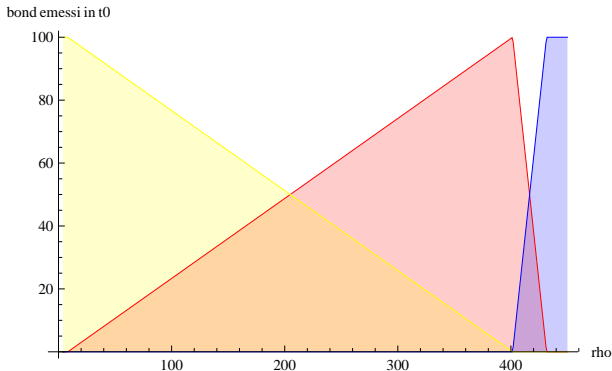
Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico



**Figura:** Linea rossa BOT a scadenza  $t_1$ . Blu BTP scadenza  $t_2$ , giallo BTP scadenza  $t_3$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico

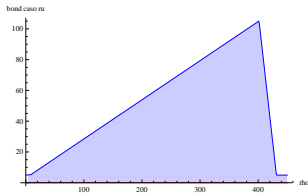


Figura: Se  $r_{t_1} = r_u$  conviene emettere in  $t_1$  BTP a scadenza in  $t_3$ .

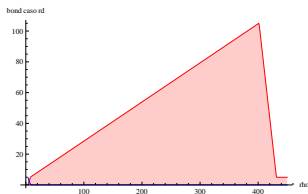


Figura: Emissioni nel caso  $r_{t_1} = r_d$

Un modello di programmazione stocastica per l'emissione ottimale dei titoli di Stato

Francesco Castelli

Introduzione

Struttura del modello

Misure coerenti

Analisi del problema

Qualche esempio numerico

Modello a tre periodi

Esempio numerico